



深圳市雅创芯瀚电子科技有限公司
SHENZHEN ASTRONG-TECH CO., LTD

AST4650CB非隔离DC-DC变换器

数据手册

服务电话：13538015750 13691641629

产品描述

AST4650CB 是一款双通道 25A 或单通道 50A 输出开关模式降压型 DC/DC 稳压器。封装中内置了开关控制器、功率 FET、电感器和其他所有的支持组件。AST4650CB 可在一个 4.5V 至 15V 的输入电压范围内运作，两个输出电压范围均为 0.6V 至 1.8V（分别由单个外部电阻器来设定）。该器件的高效率设计能够为每个输出提供高达 25A 的连续电流。仅需少量的输入和输出电容器即可完成设计。AST4650CB 的引脚与 4620（双通道 13A，单通道 26A）及 4630（双通道 18A，单通道 36A）相兼容。

AST4650CB 支持频率同步、多相操作、突发模式操作以及用于电源轨排序的输出电压跟踪功能，并具有一个负责监视器件温度的内置温度二极管。高开关频率和电流模式架构的运用实现了在不牺牲稳定性的条件下，针对电压和负载变化的快速瞬态响应。

AST4650CB 故障保护功能包括过压和过流保护。

AST4650CB 可为计算机，电信设备，网络设备，工业设备以及存储和 ATCA 卡提供高可靠性的供电解决方案。

产品特点

- 完整的独立型双通道电源
- 双通道25A或单通道50A输出
- 输入电压范围：4.5V~15V
- 输出电压范围：0.6V~1.8V
- 差分遥测放大器
- 电流模式控制/快速瞬态响应
- 可调开关频率
- 过流折返保护
- 频率同步
- 内部温度检测二极管输出
- 可选的突发模式操作
- 软启动/电压跟踪
- 输出过压保护
- 无铅植球
- 封装尺寸：16mm×16mm×5.01mm BGA144

原理框图

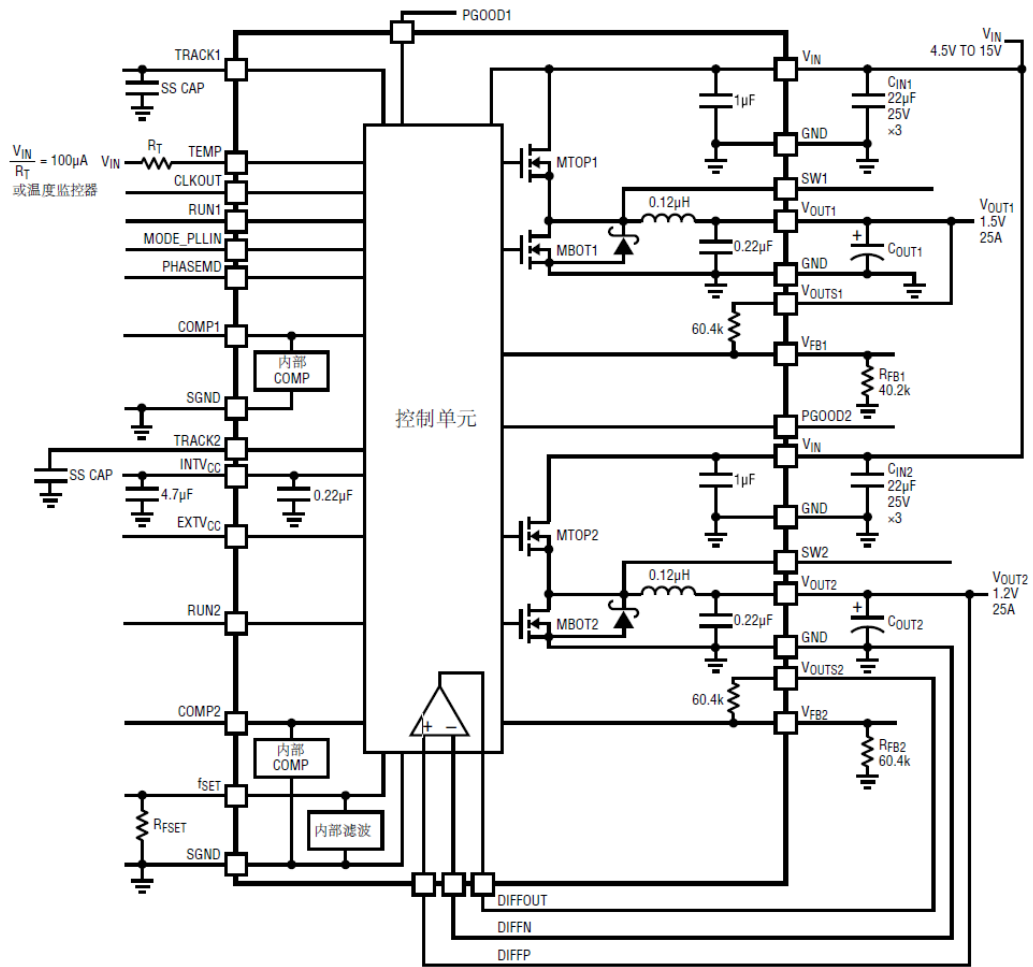
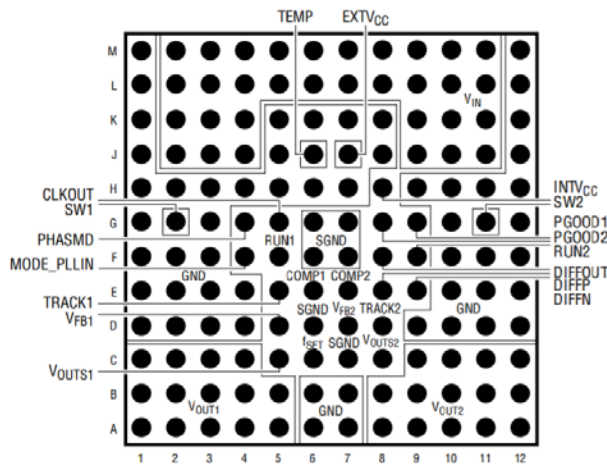


图 1：原理框图

PIN 脚配置 (参见引脚功能)



144-LEAD (16mm × 16mm × 5.01mm)

图 2：AST4650CB-BGA 封装顶视图

PIN 脚功能

V_{OUT1} (A1-A5, B1-B5, C1-C4): 电源输出引脚。将输出负载施加在这些引脚与 GND 引脚之间。建议直接把输出耦合电容布设在这些引脚和 GND 引脚之间。

GND (A6-A7, B6-B7, D1-D4, D9-D12, E1-E4, E10-E12, F1-F3, F10-F12, G1, G3, G10, G12, H1-H7, H9-H12, J1, J5, J8, J12, K1, K5-K8, K12, L1, L12, M1, M12): 用于输入和输出回路的功率地引脚。

V_{OUT2} (A8-A12, B8-B12, C9-C12): 电源输出引脚。将输出负载施加在这些引脚与 GND 引脚之间。建议直接把输出耦合电容布设在这些引脚和 GND 引脚之间。

V_{OUTS1}, V_{OUTS2} (C5, C8): 该引脚连接至用于每个输出的内部上端反馈电阻器的顶部。此引脚可以直接连接到它的特定输出，或者当使用差分放大器时时连接到差分放大器的输出。在并联模式中，其中一个 V_{OUTS} 引脚连接到远程检测器上的输出或者直接连到 V_{OUT} 引脚。由于这是反馈的路径，所以将这些插头连接到差分放大器输出或输出通道是非常重要的，并且不能保持开路。

f_{SET} (C6): 频率设置引脚。该引脚提供一个 10 μ A 电流。可以从该引脚与 GND 之间的电阻设定一个电压，此电压设定工作频率。或者，也可以采用一个能设定工作频率的直流电压来驱动该引脚。请参见"应用信息"部分。

SGND (C7, D6, G6-G7, F6-F7): 信号地引脚。所有模拟电路和低功率电路的返回地面路径。在应用中，到输出电容的地端建立一个单独连接。

V_{FB1}, V_{FB2} (D5, D7): 用于每个通道的误差放大器的负输入引脚。在内部，该引脚通过一个 60.4k Ω 高精度电阻器连接至 V_{OUTS1} 或 V_{OUTS2}。可利用一个连接在 V_{FB} 和 GND 引脚之间的附加电阻器设置不同的输出电压。在多相操作中，把 V_{FB} 引脚连接在一起可实现并联运作。

TRACK1, TRACK2 (E5, D8): 输出电压跟踪引脚和软起动输入。每个通道具有一个 1.3 μ A 上拉电流源。当一个通道被配置为两个通道的主控器时，则一个连接在该引脚和地之间的电容器将设定一个软起动斜坡速率，剩下的那个通道可被设置为受控器，并通过一个分压器把主控器的输出施加至受控器输出的跟踪引脚。这个分压器等于从通道一致跟踪反馈分压的输出。参见"应用信息"部分。

COMP1, COMP2 (E6, E7): 用于每个通道的电流控制门限和误差放大器补偿点。电流比较器阈值随着该控制电压的升高而升高。把 COMP 引脚连接在一起可实现并联运作该器件采用内部补偿方式。

DIFFP (E8): 远端采样放大器的正输入。该引脚连接至输出电压的远程采样点。参见"应用信息"部分

DIFFN (E9): 远程采样放大器的负输入该引脚连接至输出 GND 的远程采样点。参见"应用信息"部分

MODE_PLLIN (F4): 强制连续模式、突发模式 (Burst Mode) 操作或脉冲跳跃模式选择引脚以及外部同步输入的相位检测引脚。把该引脚连接至 SGND，可使两个通道全部进入强制连续操作模式。连接至 INTV_{CC} 可启用脉冲跳跃操作模式。而把该引脚浮置则将启用突发模式操作。在该引脚上布设一个时钟将强制两个通道都进入连续操作模式，并同步至施加在该引脚上的外部时钟。

RUN1, RUN2 (F5, F9): 运行控制引脚。当电压高于 1.25V 时，将开启模块中的每个通道。当 RUN 引脚上的电压低于 1.25V 时，将关闭相关的通道。每个 RUN 引脚都有一个 1 μ A 上拉电流，当 RUN 引脚达到 1.2V 时，将给该引脚增添一个额外的 4.5 μ A 上拉电流。

DIFFOUT (F8): 内部远程采样放大器输出。将该引脚连接至 V_{OUTS1} 或 V_{OUTS2}（取决于哪一个输出正在运用远程采样）。在并联操作中，把其中的一个 V_{OUTS} 引脚连接至 DIFFOUT 以进行远程采样。如果没有使用远程检测放大器，就让此引脚悬空。

SW1, SW2 (G2, G11): 每个通道用于测试目的的开关节点。另外，还可以施加一个 R-C 减振器网络以降低或消除开关节点振铃，否则将这些引脚浮置。参见"应用信息"部分

PHASMD (G4): 将该引脚连接至 SGND、INTV_{CC} 或将该引脚浮置，以分别将 CLKOUT 的时钟相位选择为 60°、120° 和 90°。

CLKOUT (G5): 具有相制控制功能的时钟输出。采用 PHASMD 引脚来启用器件之间的多相操作。参见"应用信息"部分

PGOOD1, PGOOD2 (G9, G8): 输出电压电源良好指示器。当输出电压不在稳压点的 $\pm 10\%$ 以内时，该漏极开路逻辑输出被拉至地。

INTV_{CC} (H8): 内部 5V 稳压器输出。控制电路和内部栅极驱动器由该电压供电。当 RUN1 或 RUN2 启动时，INTV_{CC} 被控制并启用，用一个 4.7 μ F 低 ESR 钽电容器或陶瓷电容器将该引脚引至 GND 去耦。

TEMP (J6): 温度监视器。一个位于该引脚和 SGND 之间的内部二极管连接的 NPN 晶体管和 10nF 滤波电容器，参见"应用信息"部分。

EXTV_{CC} (J7): 外部电源输入。当 EXTV_{CC} 电压高于 4.7V 时，通过一个连接至 INTV_{CC} 的开关启用该外部电源输入。此引脚上的输入电压电压不要超过 6V，当 V_{IN} 工作电压为 5V 时，将该引脚连接到 V_{IN}。效率的增加将与 (V_{IN} - INTV_{CC}) x 功率 MOSFET 驱动器电流的乘积呈某种函数关系。典型电流要求为 30mA。V_{IN} 必须在 EXTV_{CC} 之前施加，而 EXTV_{CC} 则必须在 V_{IN} 之前移除。

V_{IN} (M2-M11, L2-L11, J2-J4, J9-J11, K2-K4, K9-K11): 电源输入引脚。将输入电压施加在这些引脚和 GND 引脚之间。建议直接把输入去耦电容布设在 V_{IN} 引脚和 GND 引脚之间。

电特性

绝对最大额定值 【注释 1】

V_{IN}	-0.3V ~ 16V
V_{SW}	-1V ~ 16V
PGOOD1, PGOOD2, RUN1, RUN2, INTV _{CC} , EXTV _{CC}	-0.3V ~ 6V
MODE_PLLIN, f _{SET} , TRACK1, TRACK2, DIFFOUT, PHASMD	-0.3V ~ INTV _{CC}
V_{OUT1} , V_{OUT2} , V_{OUTS1} , V_{OUTS2}	-0.3V ~ 6V
DIFFP, DIFFN	-0.3V ~ INTV _{CC}
COMP1, COMP2, V_{FB1} , V_{FB2}	-0.3V ~ 2.7V
工作环境温度范围	-40°C ~ 125°C
贮存温度范围	-65°C ~ 150°C
封装体峰值温度	245°C

推荐工作条件

输入电压范围 (V_{IN})	4.5V ~ 15V
输出电压范围 (V_{OUT1}/V_{OUT2})	0.6V ~ 1.8V
输出电流范围 (I_{OUT1}/I_{OUT2})	0A ~ 25A
工作温度范围 (环温 T_A)	-40°C ~ 85°C (高温降额建议 $I_{OUT} < 13A$)
工作温度范围 (壳温 T_C)	-40°C ~ 125°C (高温降额建议 $I_{OUT} < 13A$)

电参数 【注释 2】

符号	特性	条件（除非另有规定） $-40^{\circ}\text{C} \leq T_A \leq 125^{\circ}\text{C}$	参 数			单位
			最小	典型	最大	
V_{IN}	输入电压范围 ^a	$V_{OUT1}=1.5\text{V}$, $V_{OUT2}=1.2\text{V}$, $I_{OUT}=25\text{A}$	4.5	-	15.0	V
V_{OUT}	输出电压范围 ^a	$V_{IN}=12\text{V}$, $I_{OUT}=25\text{A}$	0.6	-	1.8	V
V_{OPP}	输出纹波 ^a	$V_{IN}=12\text{V}$, $V_{OUT}=1.5\text{V}$, $I_{OUT}=25\text{A}$; $T_A=25^{\circ}\text{C}$, $f_s=400\text{kHz}$; $C_{OUT}: 3 \times 100 \mu\text{F}/\text{X5R}$ 、 470 μF /高分子钽电容	-	50	-	mVP-P
S_V	电压调整率 ^a	$V_{IN}: 4.5\text{V} \sim 15\text{V}$, $I_{OUT}=25\text{A}$; 每路	-	0.02	0.1	%/V
S_I	负载调整率 ^a	$V_{IN}=12\text{V}$, $I_{OUT}: 0\text{A} \sim 25\text{A}$; 每路	-	0.5	1.0	%
V_{FB}	反馈端电压 ^c	$T_A=25^{\circ}\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$, $V_{OUT}=0.6\text{V}$, $I_{OUT}=1\text{A}$	0.594	0.600	0.606	V
R_{FBHL}	上取样电阻 ^c	$T_A=25^{\circ}\text{C}$, 每路	60.10	60.40	60.70	k Ω
UV_{LO}	欠压关断 ^c	$T_A=25^{\circ}\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$, $V_{OUT}=1.5\text{V}$, $I_{OUT}=1\text{A}$	-	3.5	-	V
UV_{LOHYS}	欠压恢复滞后 ^c		-	0.3	-	
V_{RUN}	RUN开启门限 ^c	$T_A=25^{\circ}\text{C}$, 上升	-	1.2	-	V
V_{RUNHYS}	RUN关断滞后 ^c	$T_A=25^{\circ}\text{C}$	-	120	-	mV

$I_Q(V_{IN})$	输入偏置电流 (每路)	$T_A=25^\circ\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$	突发模式	-	5	-	mA
		$V_{OUT1}=1.5\text{V}$ $V_{OUT2}=1.2\text{V}$	脉冲跳跃模式	-	30	-	
		$I_{OUT}=0\text{A}$	连续模式	-	240	-	
I_{OUT}	输出电流 ^a	每路		0	-	25	A
I_{OPK}	输出电流限制	$T_A=25^\circ\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$, $V_{OUT}=1.5\text{V}$, $V_{OUT2}=1.2\text{V}$, 每路		-	33	-	A
$V_{INTV_{CC}}$	内部偏置电压 ^c	$T_A=25^\circ\text{C}$, $6\text{V}<V_{IN}<16\text{V}$, $I_{CC}<30\text{mA}$, $I_{OUT}=0\text{A}$		4.8	5	5.2	V
$V_{EXTV_{CC}}$	外部偏置电压 ^c	$T_A=25^\circ\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$, $I_{OUT}=0\text{A}$		-	4.7	-	V
f_s	工作频率 ^d	$T_A=25^\circ\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$, $R_{REQ}=87.2\text{k}\Omega$		-	400	-	kHz
I_{FSBT}	频率设置电流 ^c	$T_A=25^\circ\text{C}$		-	11	-	μA
f_{SYNC}	外同步频率范围	$T_A=25^\circ\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$ 方波, TTL电平		300	-	650	kHz
CLKOUT	相位差 ^c (相对于 CLKIN)	$T_A=25^\circ\text{C}$, $V_{IN}=12\text{V}$ 外同步, $f_{SYNC}=500\text{kHz}$	PHASMD=SGND	-	60	-	
			PHASMD=Float	-	90	-	
			PHASMD=INTV _{CC}	-	120	-	
^a 125°C测试时需保持鼓风(强迫对流), $I_{OUT}\leq 2\text{A}$ 、 $t<2\text{s}$ 。 ^b 常温测量幅值, 高低温检测稳定性。 ^c 设计保证值, 抽测一路(每批)。 ^d 可编程工作频率范围: 300 kHz~650kHz。							

注 1: 超出极限参数会对产品造成永久性损坏, 长时间处于极限参数条件下影响产品可靠性和寿命。AST4650CB 在脉冲负载条件下进行测试, 使得 $T_J \approx T_A$, AST4650CB 在 -40°C 至 125°C 的工作温度范围内经过测试和保证。

注 2: 每路定义为一路开启 (RUN ON), 另一路关断 (RUN OFF)。

典型效率曲线图

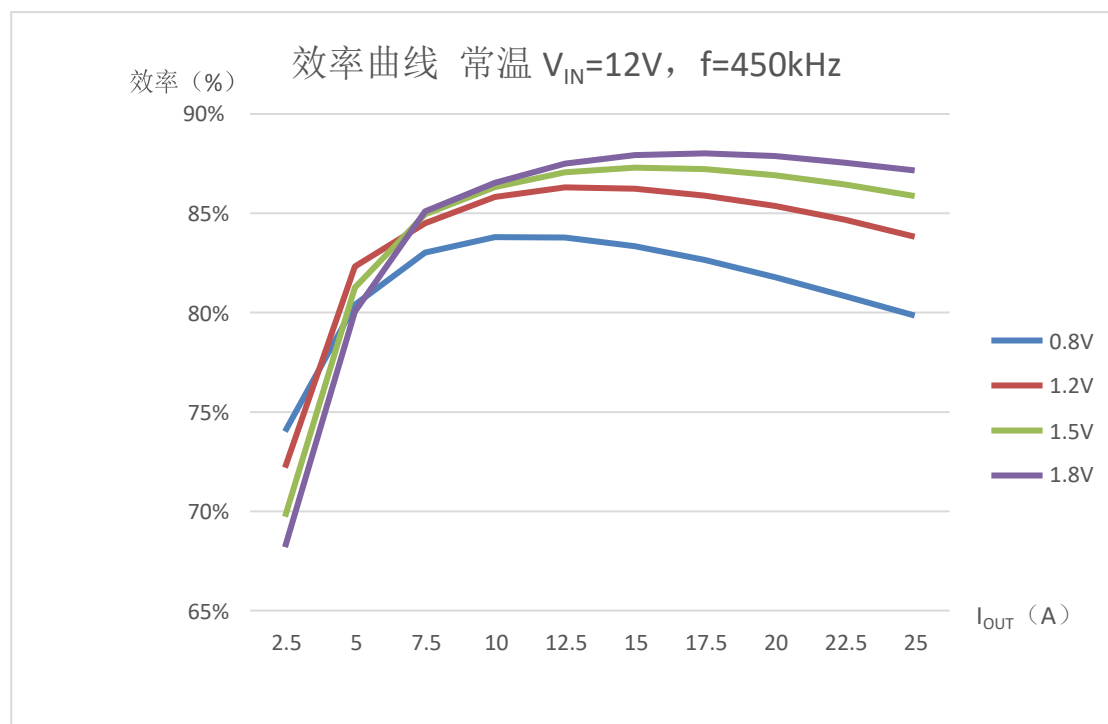


图 3 常温 $V_{IN}=12V$, $f=450kHz$ 效率曲线图

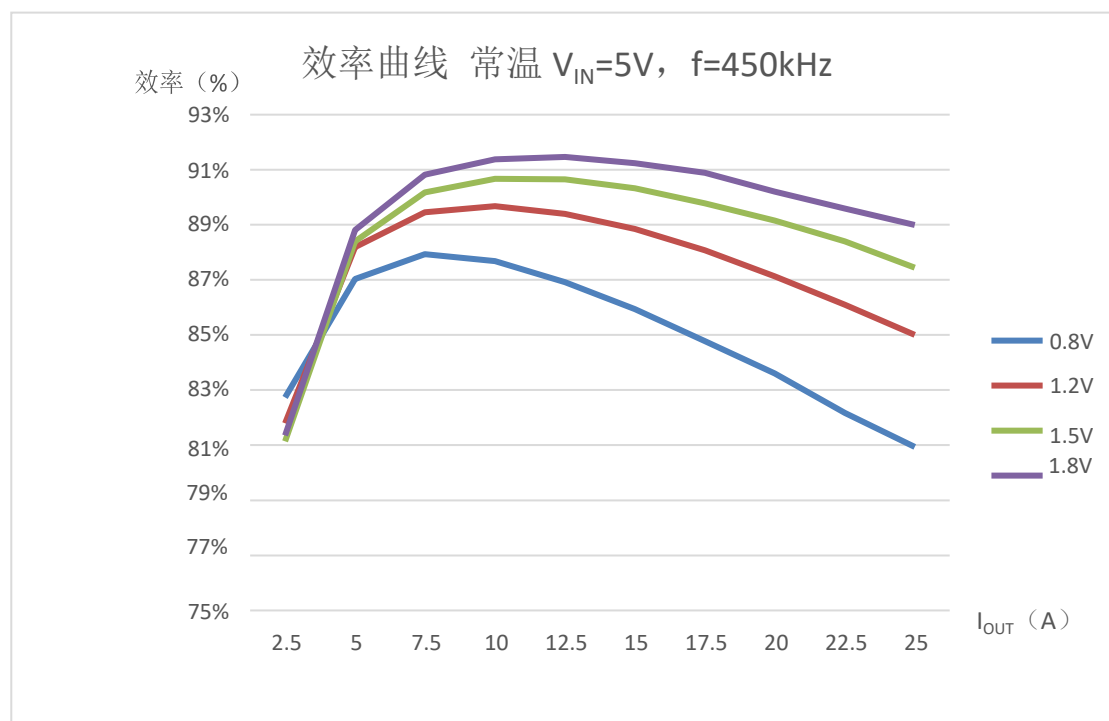


图 4 常温 $V_{IN}=5V$, $f=450kHz$ 效率曲线图

应用信息

V_{IN} to V_{OUT} 降压比

对于给定的输入电压，可以实现最大 V_{IN} 和 V_{OUT} 降压比的限制。AST4650CB 的每个输出都能达到 98% 的占空比，但是 V_{IN} 到 V_{OUT} 的最小压差仍然是为负载电流的函数，并且将限制顶部开关上的高占空比相关的输出电流能力。由于 $t_{ON(MIN)} < D/f_{SW}$ ，其中 D 是占空比，f_{SW} 是开关频率，所以在一定频率工作时的最小导通时间 t_{ON(MIN)} 是另一个考虑的事。t_{ON(MIN)} 在电气参数中指定为 90ns。

输出电压公式

PWM 控制器具有内部 0.6V 参考电压，一个 60.4kΩ 的内部反馈电阻连接在 V_{OUTS1} 到 V_{FB1} 和 V_{OUTS2} 到 V_{FB2} 之间。将这些引脚连接到各自的输出端进行适当的反馈调节是非常重要的。如果这些 V_{OUTS1} 和 V_{OUTS2} 引脚在用作单独的稳压器时悬空，或至少有一个用于并联稳压器，则可能会发生过压。输出电压默认为 0.6V，V_{FB1} 或 V_{FB2} 上没有反馈电阻。从 V_{FB} 引脚向 GND 加电阻 R_{FB} 编程输出电压：

$$V_{OUT} = 0.6V \cdot \frac{60.4k + R_{FB}}{R_{FB}}$$

表 1:

V _{OUT} (V)	0.6	0.8	0.9	1.0	1.2	1.5	1.8
R _{FB} (k)	开路	182	121	90.9	60.4	40.2	30.2

对于多通道的并联操作，可以使用相同的反馈设置电阻器进行并联设计。这可以通过将 V_{OUTS1} 连接到输出，如图 5 所示，从而将内部的 60.4k 电阻器连接到输出端。所有 V_{FB} 引脚与一个编程电阻相连，如图 5 所示。在并联操作中，V_{FB} 引脚的每个通道的 I_{FB} 电流最大为 20nA。为了降低由于该电流引起的输出电压误差，可以将额外的 V_{OUTS} 引脚连接到 V_{OUT}，并且可以使用附加的 R_{FB} 电阻来降低该电流所见的戴维南等效电阻。例如，在图 5 中，V_{FB} 引脚的总体戴维南 (Thevenin) 等效电阻为 (60.4k//R_{FB})，对于 1.2V 输出，R_{FB} 等于 60.4k，为 30.2k。并联连接的四相等同于最差情况下的反馈电流 4xI_{FB} 即最大等于 80nA。电压误差为 80nAx30.2k=2.4mV。如果 V_{OUTS2} 如图 5 所示连接到 V_{OUT}，另一个 60.4k 电阻从 V_{FB2} 连接到地，则电压误差降至 1.2mV。如果电压误差是可接受的，则不需要额外的连接。板载 60.4k 电阻的精度为 0.5%，V_{FB} 电阻可由用户选择需要精度。所有 COMP 引脚连接在一起，以便在两相之间进行电流共享。TRACK 引脚可以连接在一起，并且可以使用单个软启动电容来软启动稳压器。软启动方程将需要使软启动电流参数增加并行通道的数量。请参见输出电压跟踪部分。

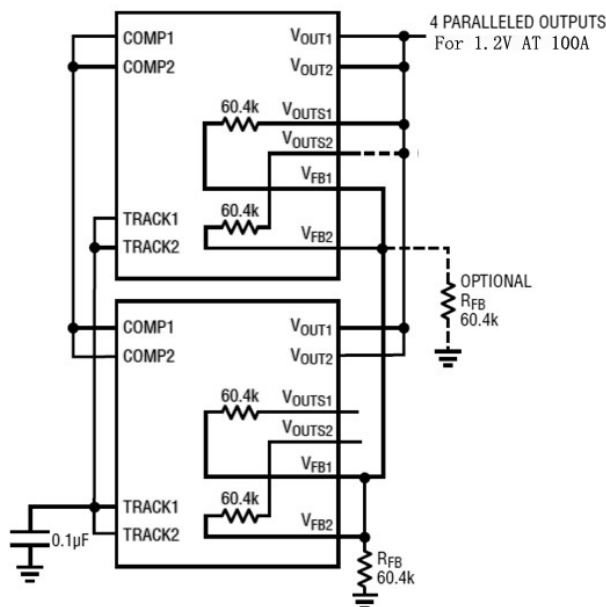


图 5： 并联配置

输入电容

AST4650CB 模块应连接到低交流阻抗直流电源对于稳压器输入，三个 22µF，或四个 10µF 输入陶瓷电容用于 RMS 纹波电流。一个 47µF 到 100µF 的表面贴装铝电解电容可以用于更多的输入体电容。只有当输入源阻抗受到长电感的导线，迹线或源电容不足的影响时，才需要这种大容量输入电容如果使用低阻抗功率平面，则不需要大容量电容器对于降压转换器，开关占空比可以估计为：

$$D = \frac{V_{OUT}}{V_{IN}}$$

不考虑电感电流纹波，对于每个输出，输入电容的 RMS 电流可以估计为：

$$I_{CIN(RMS)} = \frac{I_{OUT(MAX)}}{\eta \%} \cdot \sqrt{D \cdot (1 - D)}$$

在上述方程中，η%是功率模块的估计效率。大容量电容器可以是切换式铝电解电容器或聚合物电容器。

输出电容

AST4650CB 专为低输出电压纹波噪声和良好的瞬态响应而设计。选择定义为 C_{OUT} 的批量输出电容器具有足够低的有效串联电阻（ESR），以满足输出电压纹波和瞬态要求。C_{OUT} 可以是低 ESR 钽电容器，低 ESR 聚合物电容器或陶瓷电容器。

每个输出的典型输出电容范围为 400µF 至 600µF 如果需要进一步减少输出纹波或动态瞬态尖峰，系统设计者可能需要额外的输出滤波。一个小的 10Ω 至 50Ω 电阻可以从 V_{OUT} 到 V_{OUTS} 引脚串联放置，以允许波特率分析仪将信号注入到控制回路中，并验证稳压器的稳定性。相同的电阻可以从 V_{OUT} 到 DIFFP 串联放置，波特图分析仪可以将信号注入控制回路并验证稳压器的稳定性。

突发(Burst)模式

AST4650CB 能够在每个稳压器上进行突发模式操作，其中功率 MOSFET 根据负载需求间歇工作，从而节省静态电流。对于在非常轻的负载下最大化效率的应用是高优先级的，应该应用突发模式操作。突发模式操作使 MODE_PLLIN 引脚浮动。在此操作期间，即使 COMP 引脚上的电压较低，电感器的峰值电流也被设置为正常工作时的最大峰值电流值的大约三分之一。当电感的平均电流大于负载要求时，COMP 引脚上的电压降低当 COMP 电压降至 0.5V 以下时，突发比较器跳闸，导致内部睡眠线路变高，并关闭两个功率 MOSFET。在睡眠模式下，内部电路部分关闭，每个输出将静态电流降至约 450 μ A。负载电流现在由输出电容器供电。当输出电压下降时，使 COMP 上升到 0.5V 以上，内部睡眠线路变为低电平，AST4650CB 恢复正常工作。下一个振荡器周期将打开顶部功率 MOSFET 并重复开关周期。调节器可以配置为突发模式操作。

脉冲跳跃 (Pulse-Skipping) 模式

在需要低电平输出纹波和高效率的应用中，应使用脉冲跳跃模式。脉冲跳跃操作允许 AST4650CB 在低输出负载下跳过周期，从而通过减少开关损耗来提高效率。将 MODE_PLLIN 引脚连接到 INTV_{CC} 可以进行脉冲跳过操作。在轻载时，内部电流比较器可能会保持跳闸几个周期，并迫使顶部 MOSFET 保持关闭几个周期，从而跳过周期。在此模式下，电感电流不反转。该模式将保持更高的有效频率，从而降低输出纹波和降低噪声，而不是突发模式操作。调节器可以配置为脉冲跳跃模式。

强制连续 (Forced Continuous) 模式

在固定频率运行比低电流效率更为关键且需要最低输出纹波的应用中，应使用强制连续运行。可以通过将 MODE_PLLIN 引脚连接到 SGND 来实现强制连续操作在这种模式下，电感电流允许在低输出负载时反向，COMP 电压可以控制整个电流比较器的阈值，而顶级 MOSFET 总是在每个振荡器脉冲的情况下导通。在启动期间，强制连续模式被禁止，并且防止电感电流反转，直到 AST4650CB 的输出电压处于调节状态。调节器可以配置为强制连续模式。

多相 (Multiphase) 交错模式

对于需要大于 25A 电流的输出负载，AST4650CB 或甚至多个 AST4650CB 中的两个输出可以并联运行，以提供更多的输出电流，而不增加输入和输出电压纹波。MODE_PLLIN 引脚允许 AST4650CB 与外部时钟同步(400kHz 至 780kHz)，内部锁相环允许 AST4650CB 锁定到输入时钟相位。CLKOUT 信号可以连接到下一级的 MODE_PLLIN 引脚，以对齐整个系统的频率和相位。将 PHASMD 引脚连接到 INTV_{CC}，SGND 或左侧悬空分别产生 120 度，60 度或 90 度的相位差（在 MODE_PLLIN 和 CLKOUT 之间）。通过将每个 AST4650CB 通道的 PHASMD 引脚编程到不同的电平，可以将 12 个相位级联以相互运行。多相电源显著降低了输入和输出电容器中纹波电流的数量。RMS 输入纹波电流减小，有效纹波频率乘以

所使用的相位数（假定输入电压大于使用的相位数乘以输出电压）。当所有输出连接在一起以实现单个高输出电流设计时，输出纹波幅度也减小了所使用的相位数。AST4650CB 器件是一种固有的电流模式控制器件，因此并行模块将具有非常好的电流共享。

频率选择和锁相环(MODE_PLLIN and fSET Pins)

AST4650CB 器件可在各种频率下运作以改善电源转换效率。建议在 400kHz（对于低于 1.0V 的输出电压）、500kHz（对于 1.0V 至 1.5V 的输出电压）和 600kHz（对于高于 1.5V 的输出电压）频率运作模块，以实现最佳的效率和电感器电流纹波。AST4650CB 的开关频率可利用一个连接在 f_{SET} 引脚和 SGND 之间的外部电阻器设置。一个输出到该电阻器上的 $10\mu A$ 准确电流源将设定一个电压，此电压负责设置频率，或者也可从外部施加电压直接设置。图 6 给出了频率设定值与编程电压的关系曲线。在 0V 至 $INTV_{CC}$ 的电压范围和 400kHz 至 780kHz 的频率范围内，可以把一个外部时钟施加至 MODE_PLLIN 引脚。时钟输入高电平门限为 1.6V，而时钟输入低电平门限则为 1V。

AST4650CB 具有内置的 PLL 环路滤波器组件。频率设定电阻器应始终接入，以在锁定至一个外部时钟之前设定初始开关频率。在外部定时状态下，两个稳压器都将工作于连续模式。PLL 相位检波器的输出具有一对互补的电流源，该电流源负责对内部滤波器网络进行充电和放电。当施加外部时钟时，利用一个内部开关将 f_{SET} 频率电阻器断接，而电流源用于控制频率调节以锁定至输入的外部时钟。当未施加外部时钟时，则内部开关导通，从而连接外部 f_{SET} 频率设定电阻器以执行自由振荡操作。

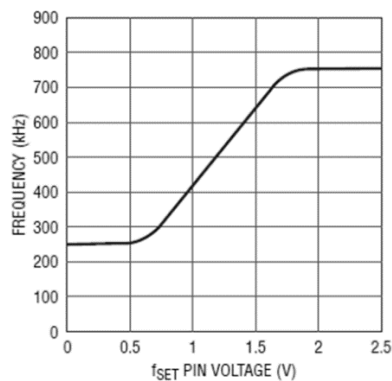


图 6: 工作频率与 f_{SET} 引脚电压的关系曲线

最小开启时间

最小导通时间 t_{ON} 是 AST4650CB 能够打开任一通道上的顶级 MOSFET 的最小持续时间它由内部定时延迟和开启顶部 MOSFET 所需的栅极电荷决定。低占空比应用可能达到这个最小的准时限制，并应注意确保：

$$\frac{V_{OUT}}{V_{IN} \cdot FREQ} > t_{ON(MIN)}$$

如果占空比低于可以适应的范围，通过最小的开启时间，控制器将开始跳过周期。输出电压将继续调节，但输出纹波和电流将增加。通过降低开关频率可以提高最小接通时间。一个很好的经验法则是使用 110ns 的开启时间。

输出电压跟踪

输出电压跟踪可采用 TRACK 引脚在外部设置。可以使任一个输出跟踪另一个稳压器的上升或下降。主稳压器的输出采用一个与从稳压器的反馈分压器相同的外部电阻分压器进行分压，以实现重合跟踪。AST4650CB 内部使用一个准确的 60.4k 电阻器作为每个通道的上端反馈电阻器。图 8 为重合跟踪的一个例子。

$$V_{OUT_SLAVE} = \left(1 + \frac{60.4k}{R_{TA}}\right) \cdot V_{TRACK}$$

V_{TRACK} 是施加在从稳压器跟踪引脚上的跟踪斜坡。 V_{TRACK} 具有 0V 至 0.6V 的控制范围或内部基准电压。当以设定从稳压器输出相同的电阻值来对主稳压器的输出进行分压时，则从稳压器将重合跟踪主稳压器，直至达到其终值为止。主稳压器将从稳压器的稳压点继续趋近其终值。当 V_{TRACK} 高于 0.6V 时，电压跟踪功能被停用。

TRACK 引脚可利用一个布设在稳压器 TRACK 引脚上的接地电容器来控制。一个 1.3 μ A 电流源将把 TRACK 引脚充电至高达基准电压，然后继续至高达 $INTV_{CC}$ 。在 0.6V 斜坡之后，TRACK 引脚将不再负责控制，而内部电压基准将通过反馈分压器来控制输出电压的调整。在开机跟踪或软起动过程中，折返电流限制功能被停用。当 RUN 引脚电压低于 1.2V 时，TRACK 引脚被拉至低电平。总的软起动时间可按下式计算：

$$t_{SOFT-START} = \left(\frac{C_{SS}}{1.3\mu A}\right) \cdot 0.6A$$

直到 $TRACK=0.5V$ 之前，稳压器通道都将始终在脉冲跳跃模式中起动，这与 $MODE_PLLIN$ 引脚所选定的模式无关。在 $TRACK=0.5V$ 和 $0.54V$ 之间，它将工作于强制连续模式，并在 $TRACK>0.54V$ 时恢复至选定的模式。为了在处于稳态操作时立即跟踪另一个通道，一旦 V_{FB} 低于 $0.54V$ ，则强制 AST4650CB 进入连续模式运作，这与 $MODE_PLLIN$ 引脚上的设定值无关。比例式跟踪可利用少量的简单计算以及加至主稳压器 TRACK 引脚的电压变化速率值来实现。如上文所述，TRACK 引脚具有一个 0V 至 0.6V 的控制范围。主稳压器 TRACK 引脚的电压变化速率直接等于主稳压器的输出电压变化速率(单位：伏特/时间)，算式为：

$$\frac{MR}{SR} \cdot 60.4k = R_{TB}$$

其中 MR 是主模块的输出电压上升速率，SR 是从模块的输出电压上升速率，单位为伏/秒当需要重合跟踪时，MR 和 SR 相等，因此 R_{TB} 等于 $60.4k$ 。 R_{TA} 是从等式得出的：

$$R_{TA} = \frac{0.6V}{\frac{V_{FB}}{60.4k} + \frac{V_{FB}}{R_{FB}} + \frac{V_{TRACK}}{R_{TB}}}$$

其中 V_{FB} 是调节器的反馈电压基准， V_{TRACK} 为 $0.6V$ 由于 R_{TB} 等于从调节器的 $60.4k$ 顶级反馈电阻器以相同的上升速率或重合跟踪，因此 R_{TA} 等于具 $V_{RB}=V_{TRACK}$ 的 R_{FB} 。图 8 中 $R_{TB}=60.4k$ ， $R_{TA}=60.4k$ 。在比例式跟踪中，从稳压器可能需要一个不同的电压变化速率。可求解 R_{TB} 以得出 SR 低于 MR 的时刻。应确定所选的从电源电压变化速率足够快，以使从输出电压在主输出之前达到其终值。例如：假设 $MR=1.5V/1ms$ 和 $SR=1.2V/1ms$ 。则 $R_{TB}=76.8k$ 。解出 R_{TA} 等于 $49.9k$ 。当某个通道使用阻性分压器来实现跟踪时，每个 TRACK 引脚都有一个 $1.3\mu A$ 的电流源。这将在 TRACK 引脚输入上施加一个偏移。可以使用较小阻值的电阻器（但具有与上面的公式计算出的电阻值相同的比例关系）。例如：在使用 $60.4k$ 电阻器的场合中，就能采用一个 $6.04k$ 电阻器，从而把 TRACK 引脚偏移减小至一个可以忽略不计的数值。

Power Good

PGOOD 引脚是漏极开路引脚，可用于监视有效的输出电压调节。该引脚负责监视一个围绕稳压点的 $\pm 10\%$ 窗口。一个电阻器可上拉至不超过 $6V$ （最大值）的特定电源电压，以实现监视。

稳定性补偿

该模块已经对所有输出电压进行了内部补偿。

运行(RUN)使能

RUN 引脚具有一个最大值为 $1.4V$ （典型值为 $1.25V$ ）的使能门限和 $150mV$ 迟滞。它们负责控制每个通道和 $INTV_{CC}$ 的接通。这些引脚可被上拉至高达 V_{IN} 以执行 $5V$ 操作，或者，也可以在这些引脚上布设一个 $5V$ 齐纳二极管，在 $5V$ 以上的输入安放一个 $10K$ 至 $100K$ 的电阻，以开启通道。另外，RUN 引脚还能用于输出电压排序。在并联操作中，RUN 引脚可连接在一起并利用单个控制器进行控制。

INTV_{CC} and EXT_{CC}

AST4650CB 模块具有从输入电压导出的内部 $5V$ 低压差稳压器。该稳压器用于为控制电路和功率 MOSFET 驱动器供电，可以输出高达 $70mA$ 的电流，通常使

用 30mA 以最大频率为器件供电。EXTV_{CC} 允许外部 5V 电源为 AST4650CB 供电，并减少内部低压差 5V 稳压器的功耗功率损耗，节省可以通过以下公式计算：

$$(V_{IN} - 5V) \cdot 30mA = P_{LOSS}$$

EXTV_{CC} 的启动阈值为 4.7V，最大等级为 6V。当使用 5V 输入时，将此 5V 输入连接到 EXTV_{CC}，以保持 5V 栅极驱动电平。EXTV_{CC} 必须在 V_{IN} 开通之后开通，而且 EXTV_{CC} 还必须在 V_{IN} 关断之前关断。

差分遥感放大器

提供了一个准确的差分远程采样放大器，用于在远程负载点上准确地检测低输出电压。对于大电流负载情况尤其如此该放大器可在两个通道之一或者单个并联输出上使用。非常重要的一点是：DIFFP 和 DIFFN 应正确连接于输出端，而 DIFFOUT 则连接到 V_{OUTS1} 或 V_{OUTS2}。在并联操作中，DIFFP 和 DIFFN 正确地连接于输出端，DIFFOUT 则连接至 V_{OUTS} 引脚之一。

SW 引脚

SW 引脚一般用于测试目的（通过监视这些引脚来完成）。另外，这些引脚还可用来衰减由开关电流回路中的 LC 寄生参数所引起的开关节点振铃。通常采用一种串联 R-C 组合（称为减振器电路）。其中的电阻器负责衰减谐振，而电容器的选择仅以影响电阻器两端的高频振铃为出发点。如果可以测量或近似求出杂散电感或电容，那么就能采用某种分析法来选择减振器的元件值，电感通常比较容易预知。它组合了电源通路板电感与 MOSFET 连接线电感。首先，可以使用一个带高频探头的宽带宽示波器来监视 SW 引脚。振铃频率的值可以被测量出来阻抗 Z 可采用下式计算：

$$ZL = 2\pi fL,$$

式中的 f 为振铃的谐振频率，L 为开关通路中的总寄生电感。如果选择了一个与 Z 相等的电阻器，则振铃应得到抑制应选择适合的减振器电容值，以使其阻抗等于振铃频率下的电阻器阻值。采用以下公式计算： $Z(C) = 1/(2\pi fC)$ 这些参数值提供了一个很好的出发点。变更这些组件的前提应该是：以尽可能低的功率损失实现振铃的衰减。

温度控制

一个二极管连接的 PNP 晶体管用于通过监视其在整个温度范围内的电压来提供 TEMP 监视功能。二极管连接的 PNP 晶体管可利用一个电阻器上拉至 V_{IN} 以把电流设定为 100μA，从而将该二极管连接的晶体管用作一个通用的温度监视器（通过监视随温度变化产生的二极管压降来实现）。

布版清单/示例

AST4650CB 的高集成度使得 PCB 电路板的布局非常简单和容易。不过，为了优化其电气和热性能，有些布局考虑仍然是必不可少的。

- 为大电流通路使用大的 PCB 铜面积，包括 V_{IN} 、GND、 V_{OUT1} 和 V_{OUT2} 。这样做有助于最大限度地减小 PCB 传导损耗及热应力。
- 在靠近 V_{IN} 、GND 和 V_{OUT} 引脚的地方布设高频陶瓷输入和输出电容器，以最大限度地降低高频噪声。
- 在组件的下方布设一个专用的电源接地层。
- 为了最大限度地减小过孔传导损耗并降低模块的热应力，应采用多个过孔来实现顶层与其他电源层之间的互连。
- 不要把过孔直接置于焊盘之上，除非过孔被覆盖或涂覆。
- 为连接至信号引脚的组件采用一个分离的 SGND 接地铜面积。在组件的下方将 SGND 连接至 GND。
- 对于并联模块，把 V_{OUT} 、 V_{FB} 和 COMP 引脚连接在一起。采用一个内部电路层将这些引脚紧密地连接在一起。可将 TRACK 引脚连接至一个用于稳压器软起动的公用电容器。
- 在信号引脚上引出测试点以实施监视。

安全注意事项

AST4650CB 模块不提供 V_{IN} 到 V_{OUT} 的电隔离，没有内部保险丝。如果需要应提供额定值为最大输入电流两倍的缓慢熔断保险丝，以保护每个单元免受灾难性故障的影响。该器件能支持过流保护，其提供了一个用于监视内部温度的温度二极管，而且该二极管可用于检测是否需要执行热关断操作（此操作可通过控制 RUN 引脚来完成）。

典型应用电路参考

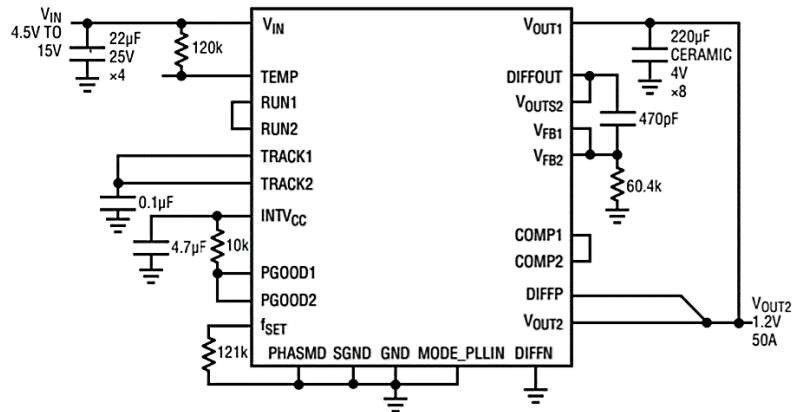


图 7：典型应用 50A，1.2V 输出

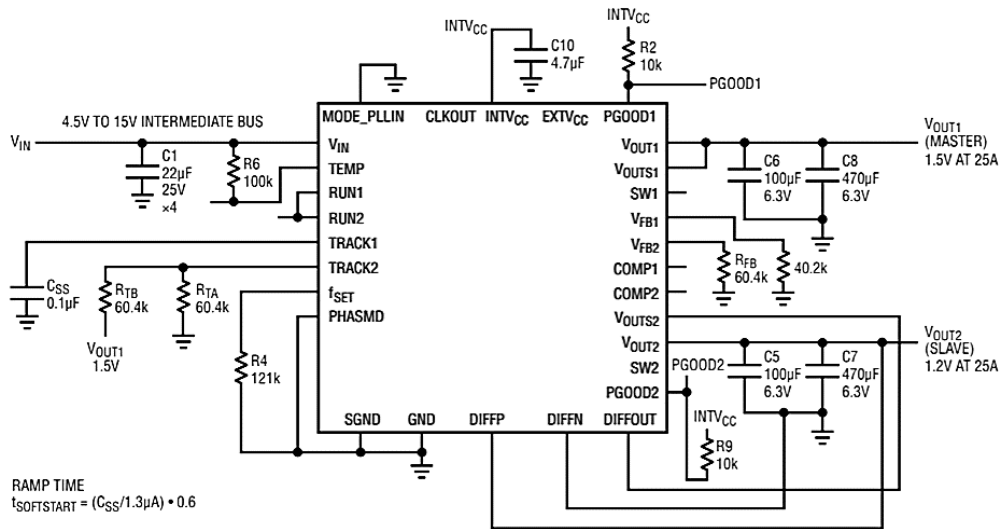


图 8：输出跟踪电路

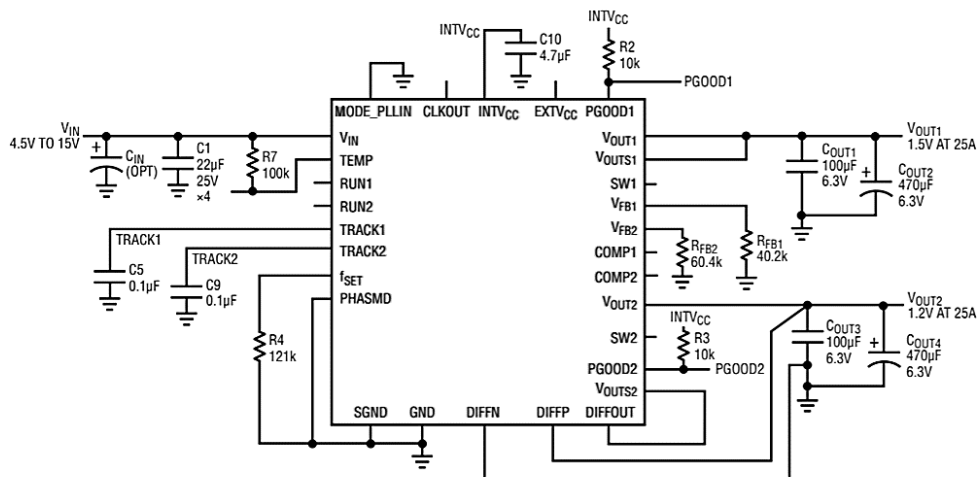


图 9：1.5V 和 1.2V/25A 双路独立输出

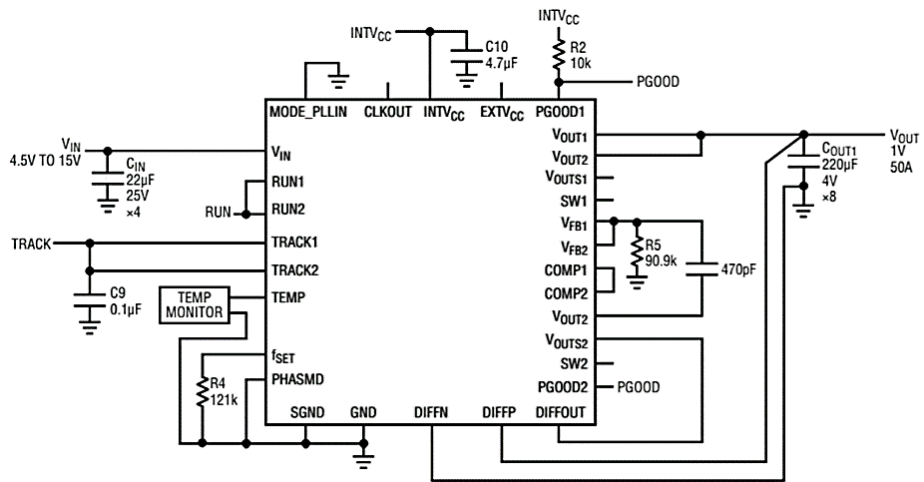


图10: AST4650CB单只双路并联1V/50A

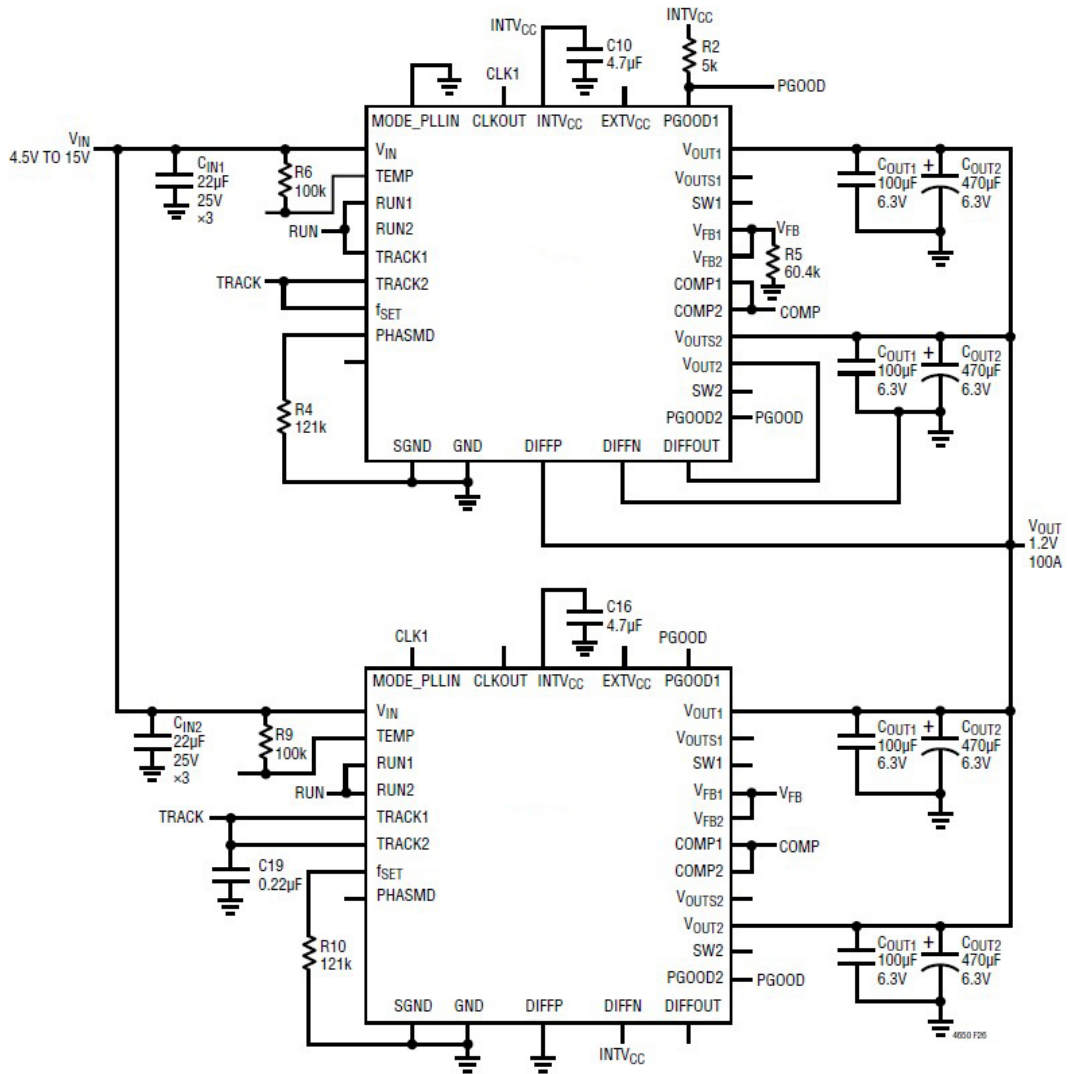


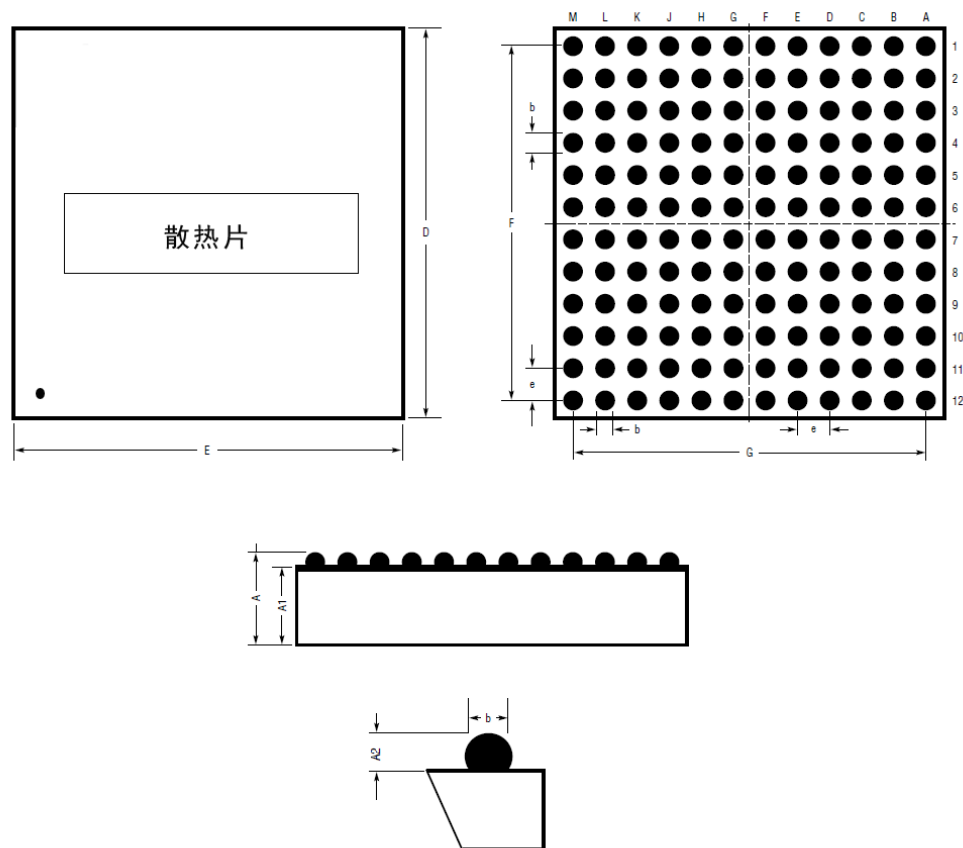
图11: AST4650CB 2只并联输出1.2V/100A

SMT 上板前湿度敏感性

AST4650CB 产品上板前必须要烘干，否则可能因潮气导致焊接不良甚至损坏。参考 JEDEC 标准 J-STD-033“Handling, Packing, Shipping, and Use of Moisture/Reflow Sensitive Surface Mount Devices”，请按以下条件烘烤模块：温度 125°C，时长 48 小时或以上。

AST4650CB 使用无铅焊接工艺，焊接最高温不超过 245°C。

产品外形尺寸



单位为毫米

尺寸符号	最小值	公称值	最大值
A	4.71	5.01	5.31
A1	4.21	4.41	4.61
A2	0.50	0.60	0.70
b	0.60	0.75	0.90
D	—	16.00	—
E	—	16.00	—
e	—	1.27	—
F	—	13.97	—
G	—	13.97	—

图 12: 外形尺寸图

订货型号:

产品型号	封装形式	尺寸	工作温度
AST4650CB	BGA 封装	16mm×16mm×5.01mm	-40℃ ~ 125℃

声 明

- 1、 本公司会持续不断改进产品的质量、可靠性、功能或设计，保留规格书的更改权，恕不另行通知。
- 2、 本公司的所有产品，任何由于使用不当或在使用过程中超过--即使瞬间超过额定值(如最大值、工况范围，或其他参数)而造成损坏，本公司不承担质量责任。
- 3、 请尽量避免使用超过 SMT 回流焊峰值温度的高温焊接方式（例如高温热风枪、高温热板等）焊接上板、或者拆卸本系列产品，任何超过 SMT 回流焊峰值温度的高温焊接与拆卸方式，均有可能对产品造成不可逆转的损伤甚至损坏，对超过 SMT 回流焊峰值温度进行焊接与拆卸的产品，将不作产品性能保证，并难以作出准确的失效分析。
- 4、 本产品是工业级，不适用于高可靠性要求的军事、飞机、汽车等可能导致人身伤害或死亡的设备或装置，如需应用于以上特定设备或装置的更高可靠性要求的产品，请按您产品的具体要求选用对应的质量等级的产品型号。
- 5、 未经本公司授权，不得进行规格书的全部或者部分复制。